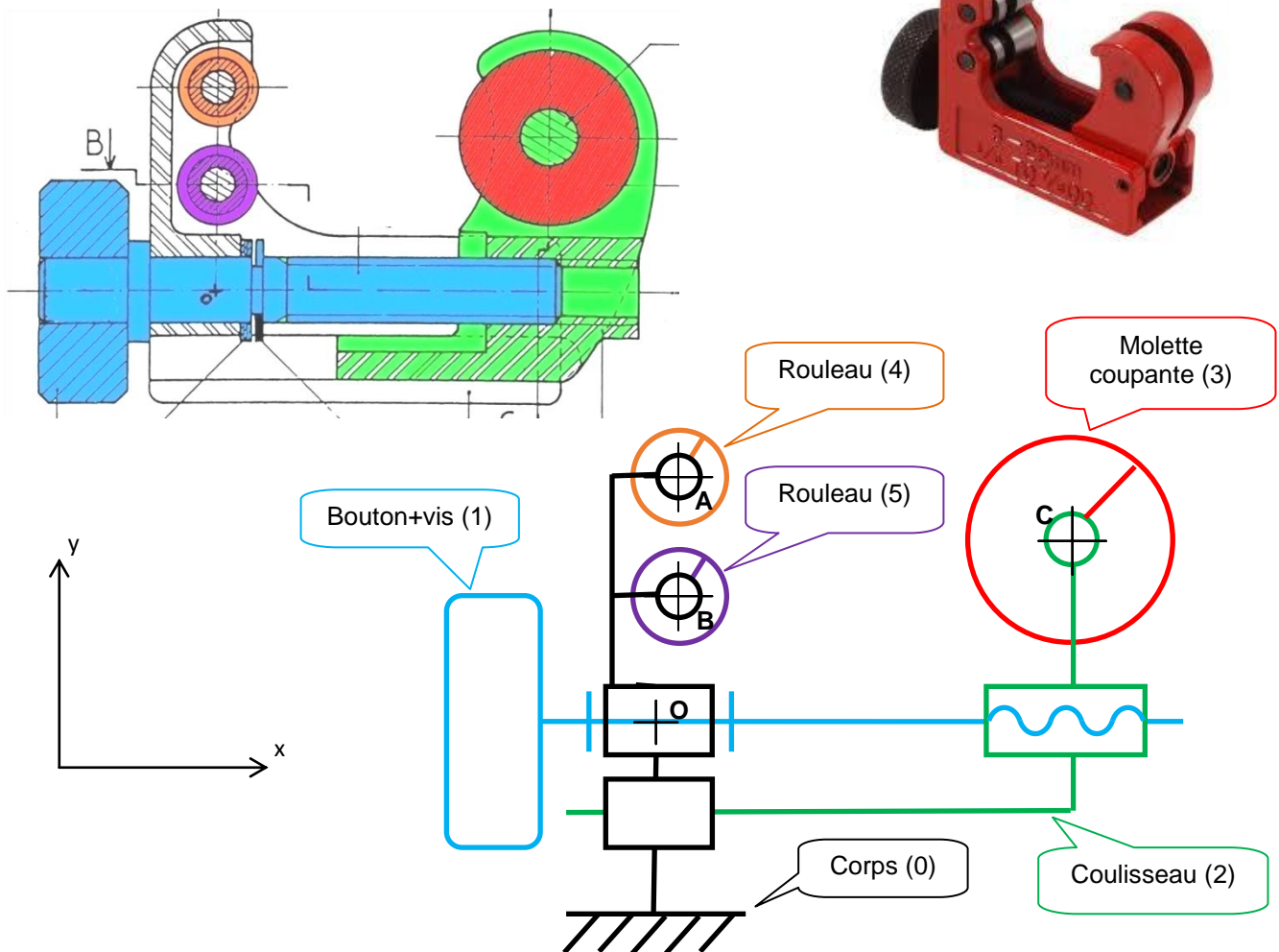


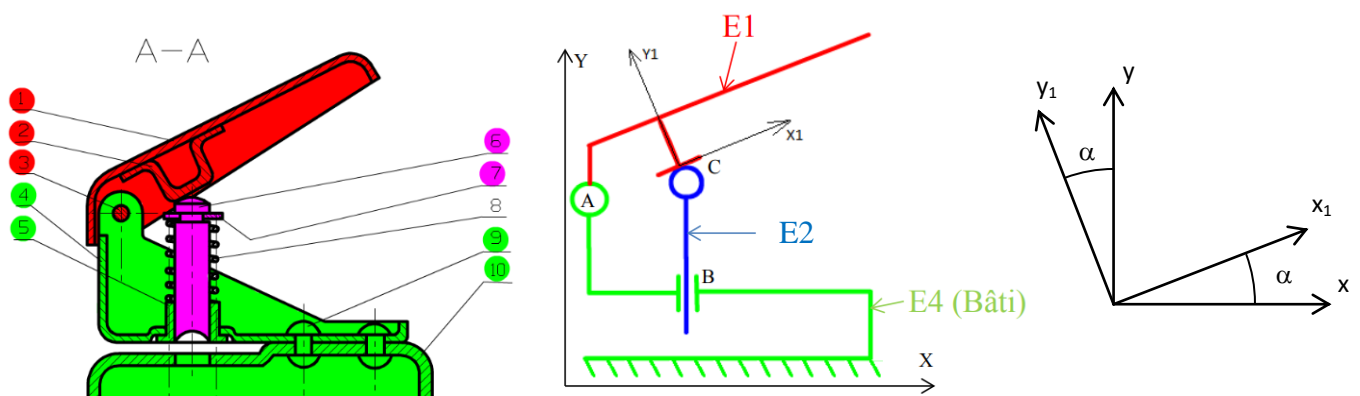
Modélisation d'une action mécanique

Exercice n°1 : Mini coupe-tube



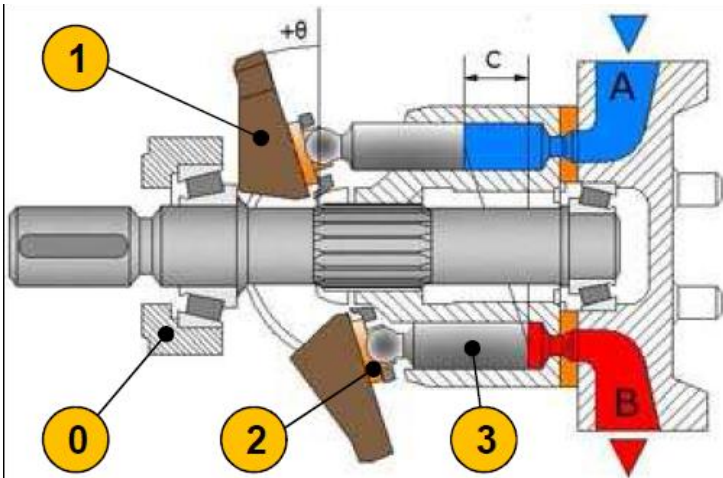
Exprimez les torseurs d'actions mécaniques transmissibles suivants : $\{\tau_{0 \rightarrow 1}\}$, $\{\tau_{0 \rightarrow 2}\}$, $\{\tau_{2 \rightarrow 3}\}$, $\{\tau_{0 \rightarrow 4}\}$ et $\{\tau_{0 \rightarrow 5}\}$

Exercice n°2 : Perforatrice de bureau

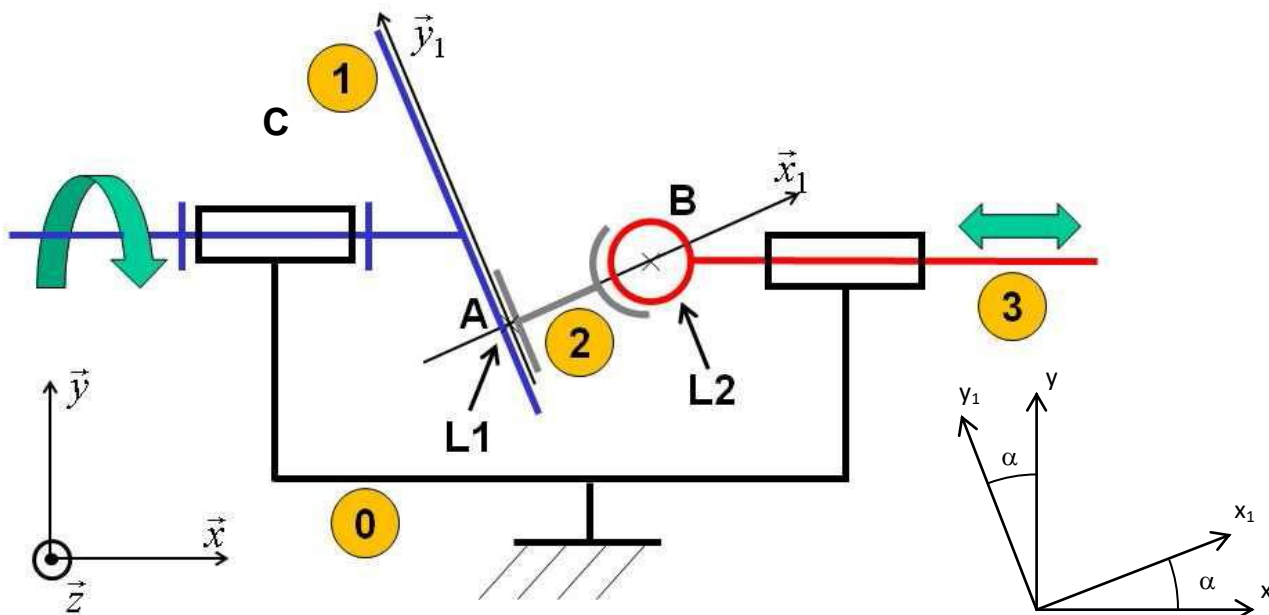
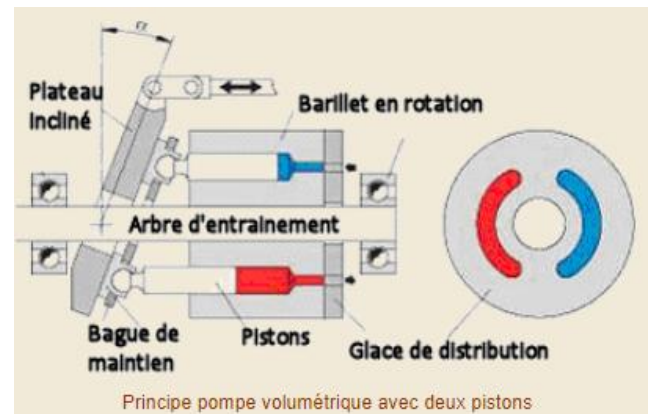


Exprimez les torseurs d'actions mécaniques transmissibles suivants : $\{\tau_{E1 \rightarrow E4}\}$, $\{\tau_{E4 \rightarrow E2}\}$
Exprimez le torseur $\{\tau_{E2 \rightarrow E1}\}$ d'abord dans (x_1, y_1, z_1) , puis dans (x, y, z) .

Exercice n°3 : Pompe à piston axial



- ① : Plateau
- ② : Bague d'appui
- ③ : Piston
- ④ : Corps



Exprimez les torseurs d'actions mécaniques transmissibles suivants : $\{\tau_{0 \rightarrow 1}\}$, $\{\tau_{0 \rightarrow 3}\}$ et $\{\tau_{2 \rightarrow 3}\}$
Exprimez le torseur $\{\tau_{1 \rightarrow 2}\}$ d'abord dans (x_1, y_1, z_1) , puis dans (x, y, z) .